













久留米大学医学部(後期)

2024年3月8日実施

 $\boxed{1}$

(1) $m_A a_C$

(2) (7) (3) $(m_{A} + m_{B})a_{C}$ (4) $\frac{M}{m_{A} + m_{B} + M}g$ (6) $\frac{\mu}{1 - \mu}(m_{A} + m_{B})$ (7) $\frac{\mu}{1 - \mu}(m_{A} + m_{B})gh$ (8) $\frac{3\mu'}{1 - \mu'} \stackrel{\mu}{\Box}$

(5) $\mu m_{\rm A} g$

(9) $\frac{3{\mu'}^2}{(1-{\mu'})^2}$ 倍

(10) $\frac{3\mu'(1-2\mu')}{1-\mu'}mgh$

解説

Ι

- (1) A にはたらく静止摩擦力の大きさを f_1 とおくと、物体 A に関する運動方程式より、 $f_1=m_{\rm A}a_{\rm C}$
- (2) A は右向の加速をもつので静止摩擦力の向きも図の右向きつまり (ア) x 軸の正の向き
- (3) $A \ B \ B \ d$ 一体となって右向きで大きさ $a_C \ o$ 加速度をもつ. 求める張力を $T \ C$ おくと、 $A \ C \ B \ E$ 一体として扱った運動方程式よ 0, $T = (m_A + m_B)a_C$
- (4) Cの運動方程式: $Ma_{\rm C}=Mg-T$ に(3)の T を代入し、 $a_{\rm C}$ について解くと、 $a_{\rm C}=\frac{M}{m_{\rm A}+m_{\rm P}+M}g$

- (5) 物体 A はすべる直前なので、A にはたらく静止摩擦力は最大摩擦力に等しい。 物体 A にはたらく垂直抗力の大きさは $m_{\rm A}g$ だから、 $\mu m_{\rm A}g$
- (6) (1) の A の運動方程式において、 $f = \mu m_A g$ のとき、すなわち、 $m_A a_C = \mu m_A g$ を考えればよい。 したがって、 $a_{\rm C}=\mu g$. これを (4) の結果に代入して、M について解くと、 $M=\frac{\mu}{1-\mu}(m_{\rm A}+m_{\rm B})$
- (7) 力学的エネルギー保存則より、C の位置エネルギーの減少 Mgh が A, B, C の運動エネルギーの総和となる.
 - (6) を代入して、 $Mgh = rac{\mu}{1-\mu}(m_{
 m A}+m_{
 m B})gh$

 ${\rm III}$

(8) BとCをつなぐ糸の張力を T_2 , A の加速度の大きさを a, B および C の加速度の大きさを b とおくと,それぞれの運動方程式は,

A: $ma = \mu' mg$ B: $6mb = T_2 - \mu' mg - \frac{2}{7}\mu' \cdot 7mg$ C: $3mb = 3mg - T_2$

 T_2 を消去してa, b を求めると, $a=\mu'g$, $b=\frac{1-\mu'}{3}g$. 以上より, $\frac{a}{b}=\frac{3\mu'}{1-\mu'}$ 倍

- (9) 手を離してから経過した時間を t とおくと,A の運動エネルギーは $K_{\rm A}=\frac{1}{2}\,m(at)^2$,C の運動エネルギーは $K_{\rm C}=\frac{1}{2}\,3m(bt)^2$. したがって、 $\frac{K_{\rm A}}{K_{\rm C}} = \frac{ma^2}{3mb^2} = \frac{3{\mu'}^2}{(1-\mu')^2}$
- (10) B が台上をすべった距離はh である。C が高さh だけ落下する時間を t_0 とすると, $h=\frac{1}{2}b{t_0}^2$.その間にA が動いた距離は $l_{
 m A}=rac{1}{2}a{t_0}^2$ とあらわせる.したがって,B 上を ${
 m A}$ がすべった距離は, $h-l_{
 m A}=\left(1-rac{a}{b}
 ight)h$ とあらわせる.失われた力学的エ ネルギーの総和は、摩擦により生じた熱であるので、

$$\frac{2}{7}\mu' \cdot 7mg \cdot h + \mu' mg \cdot \left(1 - \frac{a}{b}\right)h = \frac{3\mu'(1 - 2\mu')}{1 - \mu'} mgh$$

別解

$$(9)$$
 と $\frac{K_{\mathrm{B}}}{K_{\mathrm{C}}}=2$ および, $K_{\mathrm{C}}=(1-\mu')mgh$ であることを用いて,力学的エネルギーの減少量を,

$$3mgh - (K_{\rm A} + K_{\rm B} + K_{\rm C}) = 3mgh - \left\{ \frac{3{\mu'}^2}{(1 - {\mu'})^2} + 2 + 1 \right\} (1 - {\mu'})mgh = \frac{3{\mu'}(1 - 2{\mu'})}{1 - {\mu'}}mgh$$

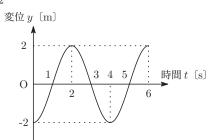
のように求めてもよい.

- (1) 周期:4 [s], 波長:8 [m], 振幅:2 [m], 速さ:2 [m/s]
- (2) $\sqrt{2}$ (m)

 $(6) \ -2\pi\frac{L}{\lambda} + \pi \quad \left(-2\pi\frac{L}{\lambda} - \pi \, \overleftarrow{\circ} \, \overrightarrow{\sqcap}\right)$

- (4) $2\pi \left(\frac{t}{T} \frac{x}{\lambda}\right)$ (5) π (rad) (7) $2\pi \left(\frac{t}{T} \frac{2L x}{\lambda}\right)$ (8) $2\pi \left(\frac{t}{T} \frac{L}{\lambda}\right)$

- (10) $L m \cdot \frac{\lambda}{2}$ [m]



解説

(2) 与えられたグラフと,この波がx軸正の方向に進むことから,時刻tにおける原点での媒質の変位は $y(0,t)=2\sin\left(2\pi\frac{t}{4}\right)$ とあらわされる. ここに t=0.5 s を代入して,

$$y(0,0.5) = 2\sin\left(2\pi\frac{0.5}{4}\right) = 2\sin\frac{\pi}{4} = \sqrt{2} \text{ (m)}$$

(3) 与えられたグラフから x=2 [m] における媒質の変位は $y(2,t)=-2\cos\left(2\pi\frac{t}{4}\right)$ である.これをグラフ化すると略解の図の ようになる.

Π

(4) 題意より原点の媒質の変位は,

$$y(0,t) = A\sin 2\pi \frac{t}{T}$$

とあらわされる.入射波は $x \leq L$ をみたす位置 x に,原点から $\frac{x}{v} = \frac{xT}{\lambda}$ [s] 遅れて伝わるので,位置 x における入射波の変 位は,

$$y_1 = y(0, t - \frac{x}{v}) = A \sin \left\{ 2\pi \left(\frac{t}{T} - \frac{x}{\lambda} \right) \right\}$$

- (5) 固定端反射なので、位相が π [rad] ずれる.
- (6) 位置 x における入射波 y_1 の位相,つまり (4) の答えに P の位置 x=L と t=0 を代入し,固定端反射による位相のずれ π [rad]を考慮すると、求める位相は,

$$2\pi \left(\frac{0}{T} - \frac{L}{\lambda}\right) + \pi = -2\pi \frac{L}{\lambda} + \pi$$

【補足】位相 π のずれは、 $2\pi\left(\frac{0}{T}-\frac{L}{\lambda}\right)-\pi=-2\pi\frac{L}{\lambda}-\pi$ としても可

(7) (6) より点 P における反射波の変位は、

$$y_{\rm R}(L,t) = A \sin \left\{ 2\pi \left(\frac{t}{T} - \frac{L}{\lambda} \right) + \pi \right\} = -A \sin \left\{ 2\pi \left(\frac{t}{T} - \frac{L}{\lambda} \right) \right\}$$

とあらわされる. 点 P を反射波の波源と考えると,反射波は点 P から位置 x $(x \leq L)$ に $\frac{L-x}{v} = \frac{(L-x)T}{\lambda}$ [s] 遅れて伝わる ので、位置xにおける反射波の変位は、

$$y_{\rm R} = y_{\rm R}(L, \ t - \frac{L - x}{v}) = -A \sin \left\{ 2\pi \left(\frac{t - \frac{(L - x)T}{\lambda}}{T} - \frac{L}{\lambda} \right) \right\} = -A \sin \left\{ 2\pi \left(\frac{t}{T} - \frac{2L - x}{\lambda} \right) \right\}$$

 $(8) \cdot (9) \quad 波の重ね合わせの原理と,和積の公式 <math>\sin \alpha - \sin \beta = 2\cos \frac{\alpha + \beta}{2} \sin \frac{\alpha - \beta}{2} \ \text{$\tt k$} \ \text{$\tt b$} \ ,$

$$y_c = y_1 + y_R = A \sin \left\{ 2\pi \left(\frac{t}{T} - \frac{x}{\lambda} \right) \right\} - A \sin \left\{ 2\pi \left(\frac{t}{T} - \frac{2L - x}{\lambda} \right) \right\}$$
$$= 2A \cos \left\{ 2\pi \left(\frac{t}{T} - \frac{L}{\lambda} \right) \right\} \sin \left(-2\pi \frac{x - L}{\lambda} \right)$$
$$= -2A \cos \left\{ 2\pi \left(\frac{t}{T} - \frac{L}{\lambda} \right) \right\} \sin \left(2\pi \frac{x - L}{\lambda} \right)$$

(10) 合成波の式
$$y_{\mathrm{c}}$$
 は振動項 $\cos\left\{2\pi\left(\frac{t}{T}-\frac{L}{\lambda}\right)\right\}$ と振幅項 $-2A\sin\left(2\pi\frac{x-L}{\lambda}\right)$ の積の形,すなわち定常波の式となっている。 節の位置では振幅 $\left|-2A\sin\left(2\pi\frac{x-L}{\lambda}\right)\right|=0$ より $\sin\left(2\pi\frac{x-L}{\lambda}\right)=0$ となる。 $x-L\leq 0$ より $m=0,\,1,\,2,\,\cdots$ を用いて,
$$2\pi\frac{x-L}{\lambda}=-m\pi$$

$$\therefore x=L-m\cdot\frac{\lambda}{2} \text{ [m]}$$

別解

位置 x=L は固定端なので,定常波の節である.定常波の隣り合う節と節の間隔は $\frac{\lambda}{2}$ なので, $x-L \leq 0$ の位置 x で節となるのは $x=L-m\cdot\frac{\lambda}{2}$ [m] $(m=0,\ 1,\ 2,\ \cdots)$

3

$$(1)$$
 いずれも $rac{C_1C_2}{C_1+C_2}E$

(2)
$$\frac{C_2}{\varepsilon_r (C_1 + C_2)} E$$

$$\mathrm{C}_3$$
 の電位差: $\dfrac{C_1}{C_1+C_2+C_3}$ E_3

$$(4) \quad \frac{C_2 + C_3}{\varepsilon_r C_2 + C_3} \stackrel{\text{fig.}}{=}$$

$$(5) \quad \frac{1}{R} \times \frac{C_2 E}{C_1 + C_2}$$

(6)
$$\frac{1}{2}C_1\left(\frac{C_2E}{C_1+C_2}\right)^2$$

(7)
$$\frac{C_1C_2}{(C_1+C_2)(C_2+C_3)}E$$

(8) $\frac{C_1C_2C_3}{C_1C_2 + C_2C_3 + C_3C_1}E$

解説

(1) 直列に接続された C_1 と C_2 の合成容量は $C_{12}=\frac{C_1C_2}{C_1+C_2}$ である. C_1 と C_2 に蓄えられる電気量は等しく、いずれも $Q_0 = C_{12}E = \frac{C_1C_2}{C_1 + C_2}E$

(以下の解説でも、上記 C_{12} , Q_0 を用いる.これ以降に記号で定義される物理量についても同様である.)

- (2) S_1 が開かれた後、 C_1 に蓄えられる電気量は Q_0 から変化しない.一方、誘電体の挿入によって C_1 の容量は $\varepsilon_{\rm r}C_1$ となる.以上 より, \mathbf{C}_1 の極板間の電位差は, $\dfrac{Q_0}{arepsilon_{\mathbf{r}}C_1}=\dfrac{C_2}{arepsilon_{\mathbf{r}}\left(C_1+C_2
 ight)}E$
- (3) (1) の状態に対して、「単独の C_2 」が「並列に接続された C_2 と C_3 」に置き換えられた回路となっているので、 C_1 に蓄えられる 電気量は Q_0 の C_2 を C_2+C_3 に置き換えたものとなる. C_1 に蓄えられる電気量は ${Q_0}'=\dfrac{C_1(C_2+C_3)}{C_1+C_2+C_3}E$

 C_3 と C_2 の両端の電位差は共通の値となり, $\dfrac{{Q_0}'}{C_2+C_3}=\dfrac{C_1}{C_1+C_2+C_3}E$

(4) S_1 が開かれた後、 C_2 と C_3 に蓄えられる電気量の合計は (3) の ${Q_0}'$ から変化しない.一方,並列に接続された C_2 と C_3 の合成 容量は C_2+C_3 から $\varepsilon_{\mathbf{r}}C_2+C_3$ になるので、 C_3 の両端の電位差は $\frac{C_2+C_3}{\varepsilon_{\mathbf{r}}C_2+C_3}$ 倍 となる.

 Π

- (5) S_2 を閉じた直後の C_1 の電圧は $V_1=\frac{Q_0}{C_1}=\frac{C_2E}{C_1+C_2}$ である.この電圧は抵抗 R の電圧でもあるので,抵抗を流れる電流の 大きさは $rac{V_1}{R}=rac{1}{R} imesrac{C_2E}{C_1+C_2}$
- (6) S_2 を閉じる直前に C_1 に蓄えられた静電エネルギーが、すべて抵抗 R で発生する熱量となるので、

$$\frac{1}{2}C_{1}{V_{1}}^{2} = \frac{1}{2}C_{1}\left(\frac{C_{2}E}{C_{1} + C_{2}}\right)^{2}$$

(7) 並列に接続された C_2 と C_3 に蓄えられる電気量の合計は Q_0 である.この Q_0 が合成容量 C_2+C_3 のコンデンサーに蓄えられる 状態となるので,求める電圧は $rac{Q_0}{C_2+C_3}=rac{C_1C_2}{(C_1+C_2)(C_2+C_3)}E$

III

(8) S_3 を a と接続し、十分に時間をおいた後に C_3 と C_1 の上側の極板に蓄えられる電気量をそれぞれ Q_3 , Q_1 とすると、 $Q_3+Q_1=Q_0$ である. また C_3 と「直列に接続された C_1 と C_2 」が並列に接続されているので, $Q_3:Q_1=C_3:C_{12}$ である. 以上より,

$$Q_3 = \frac{C_3}{C_3 + C_{12}} \times Q_0 = \frac{C_1 C_2 C_3}{C_1 C_2 + C_2 C_3 + C_3 C_1} E$$

講評

- 1 [力学:運動方程式,等加速度運動,摩擦](標準)
 - 物体を上に載せた摩擦のある板に関する問題。運動方程式や等加速度運動、力学的エネルギーの変化などを総合的に問うている。文字 が多いので計算に注意が必要である。
- 2 [波動:波のグラフの読み取り, 定常波の式] (標準)

与えられた波のグラフからの周期や波長などの読み取り、振動のグラフの描図、固定端反射による反射波や定常波の式の導出など、波 の式に関する理解を問う問題。類題を解いたことがある受験生も多かっただろう。どの小問も標準的な難易度なので、完答したい。手早 く解き終わり、他の大問に時間を使えればベターである。

|3| [電磁気:コンデンサー,抵抗からなる直流回路](やや難)

電池、コンデンサー、抵抗と複数のスイッチを組み合わせた回路の出題。各小問で問われている内容は標準的ではあるが、問題文で与 えられた条件設定をひとつひとつ確実に読み取り、的確に立式、計算を行う必要がある。合成容量や比を用いて作業量を削減しないと、 解答時間的に厳しいか。

総評

2024年度前期より難易度は高いが、2023年度後期よりもやや易しい。各大問の最後の1~2問は難易度がやや高い。大問3の計算に時間 がとられた受験者が多かったのではないだろうか。後期であることを考えると、目標得点率は80%

メルマガ無料登録で全教科配信! 本解答速報の内容に関するお問合せは… メビオ 200.0120-146-156 まで



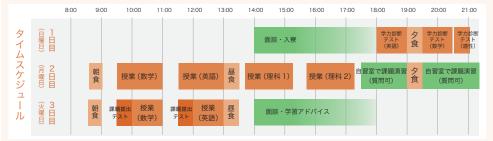
0120-146-156 https://www.mebio.co.jp/



3 03-3370-0410 https://yms.ne.jp/

200 0120-192-215

同! 登録はこちらから



好評につき追加募集!

無料体験期間

⑥ 3/17 (日) ~ 3/19 (火) ⑦ 3/24 (日) ~ 3/26 (火) ⑧ 3/31 (日) ~ 4/ 2 (火) 94/7(日)~4/9(火) お申込はお電話 HP・QR コード より承ります



詳しくは Web またはお電話で