





# 東海大学医学部物理

2022年2月3日実施

1 | | | | | | | | |

 $(1) \ T = \sqrt{\frac{2h}{g}}$ 

(2) 5倍

 $(3) T' = \sqrt{\frac{10h}{g}}$ 

(4)  $(16\sqrt{5} - 35) h$ 

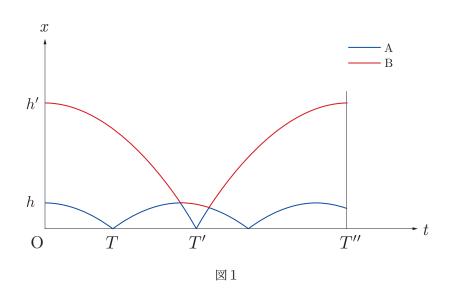
(5) 6倍

解説

(1) 高さhからの自由落下である。 $h=rac{1}{2}gT^2$ より, $T=\sqrt{rac{2h}{g}}$ 

(2) 時刻 2T における B の高さが h となればよいので, $h = h' - \frac{1}{2}g(2T)^2$  より,h' = 5h.  $\frac{h'}{h} = \mathbf{5}$  倍.

(3) 等質量の小球の弾性衝突では速度が交換されるので、小球 A,B それぞれの位置は図1のように表現される. これは、A,B がそれぞれ床とのみ衝突する場合の時刻 t における位置のグラフを,A と B の衝突のたびに乗り換えるようなグラフである.



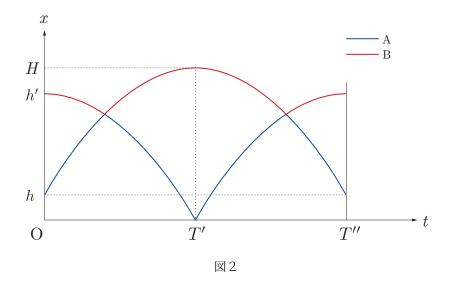
小球 A が t>T ではじめて床と衝突する時刻は B が「A と衝突することが無い場合」に床と衝突する時刻と一致するので、

$$0 = 5h - \frac{1}{2}g{T'}^2 \ \ \ \ \ \ \ \ T' = \sqrt{\frac{{f 10}h}{g}}$$

(4) 図 1 より,T''=2T'. このとき小球 A は,t=3T での床との衝突の後で,次の t=5T での床との衝突するより前なので,

$$x_{\text{A}}^{\prime\prime} = \sqrt{2gh}\left(T^{\prime\prime} - 3T\right) - \frac{1}{2}g\left(T^{\prime\prime} - 3T\right)^{2} = \left(\mathbf{16}\sqrt{\mathbf{5}} - \mathbf{35}\right)h$$

(5) 問題文「同じ位置で 2 回衝突」とあるので,時刻 T'' までの小球 A,B それぞれの位置は図 2 のように表現される. これより求める H は「A E B の衝突が無い場合」の小球 A の最高点の高さであることが分かる.



小球 A の初速度 V を求める。 A は「A と B の衝突が無い場合」に時刻  $T'=\sqrt{\frac{10h}{g}}$  に速度が 0 になるような 初速度 V を与えられているので, 0=V-gT' より,  $V=\sqrt{10gh}$ 

以上より, 
$$H=h+V\cdot T'-rac{1}{2}g{T'}^2=6h$$
.  $rac{H}{h}=\mathbf{6}$  倍

# 2 | | | | | | | | |

 $(1) \quad qv_xB$ 

(2)  $\frac{E}{B}$ 

(3)  $\frac{m}{qB}\left(v-\frac{E}{B}\right)$ 

(4)  $\frac{\alpha}{1+\alpha}vB$ 

(5)  $\frac{vB}{2}$ 

## 解説

- (1) ローレンツ力の y 成分は y 軸正の向きに  $qv_xB$
- (2) ローレンツ力の y 成分は y 軸正の向きに  $qu_xB$  となり,電場から受ける静電気力は y 軸負の向きに qE となるので,合力の y 成分は,  $qu_xB-qE=q\left(u_x-\frac{E}{B}\right)B$
- (3) 一定の速さ  $\frac{E}{B}$  で x 軸正の方向に進む観測者(以下,観測者 O とする)から見ると,荷電粒子は x 軸正方向に初速  $v-\frac{E}{B}$  で磁場の領域に入るようにみえる.題意より,その後の荷電粒子の運動は,磁場だけが存在するときの円運動と同様なので,半径を r とすると,運動方程式より,

$$m\frac{\left(v - \frac{E}{B}\right)^2}{r} = q\left(v - \frac{E}{B}\right)B$$

これより、 $r=rac{m}{qB}\left(v-rac{E}{B}
ight)$ 

(4), (5) 課されている条件は、荷電粒子の x 座標が常に正であることと、荷電粒子の速度の x 成分が負になる瞬間が存在することの二つである.

荷電粒子が磁場の領域に入った時刻を時刻 t'=0 とし,同時刻 t'=0 に観測者 O も x=0 から一定の速さ  $\frac{E}{B}$  で x 軸正方向に運動を開始したものとする.ここで,観測者 O からみた荷電粒子の円運動を x 軸へ射影した運動は,角速度を  $\omega$  とすれば,位置が  $r\sin\omega t'$  で表せる単振動となる.また,観測者は  $\frac{E}{B}$  で等速度運動しているので,荷電粒子の x 座標は

$$x = r\sin\omega t' + \frac{E}{B}t'$$

と表せる.一つ目の条件 x>0 より, $r\sin\omega t'>-\frac{E}{B}t'$  を満たせば良いが,ここで  $\omega t'=t$  と置換すると,条件は  $\sin t>-\frac{E}{r\omega B}t$  と変形でき,与えられた図 5 との関係から, $\frac{E}{r\omega B}>\alpha$  を満たせば良い. $r\omega=v-\frac{E}{B}$  であるので,条件式より, $\frac{\alpha}{1+\alpha}vB<E$  が得られる.

一方,観測者 O からみた荷電粒子の x 軸への射影した運動の速度は  $r\omega\cos\omega t'$  で表せるので,荷電粒子の速度の x 成分  $v_x$  は

$$v_x = r\omega\cos\omega t' + \frac{E}{B}$$

と表せる.二つ目の条件より, $v_x$  が負になる瞬間が存在するためには, $-r\omega+\frac{E}{B}<0$  を満たせば良い.この式より, $E<\frac{vB}{2}$  が得られる.

以上より、
$$\frac{\alpha}{1+\alpha}vB < E < \frac{vB}{2}$$

(5) イ

3 解答

解説

(1)  $\bot$  (2)  $\dagger$  (3)  $\flat$  (4) 7

(1) 上部の気体の物質量を  $n_{\rm u}$   $[{
m mol}]$ ,下部の気体の物質量を  $n_{
m d}$   $[{
m mol}]$  とする.状態 0 における下部の気体の圧力を  $P_{
m 0d}$  とすると,ピストン  ${
m B}$  についての力のつり合いより, $P_{
m 0d}S=P_0S+Mg$  となる.したがって,

$$\frac{n_d}{n_u} = \frac{(P_0S + Mg)l/T_0}{P_0Sl/T_0} = \frac{(P_0S + Mg)}{P_0S} = 1 + \frac{Mg}{P_0S} \cdots$$

(2) 状態 1 における上部の気体の圧力と下部の気体の圧力をそれぞれ  $P_{1u}$ ,  $P_{1d}$  とすると, ピストン A, B についての力のつり合いより,

$$A: P_{1u}S = P_0S + 2Mg$$

$$\therefore P_{1u} = P_0 + \frac{2Mg}{S}$$

$$B: P_{1d}S = P_{1u}S + Mg$$

$$\therefore P_{1d} = P_0 + \frac{3Mg}{S}$$

となる.したがって,状態 1 における下部の高さを  $x_{\mathrm{1d}}$  とすると, $(圧力) imes (体積)^{rac{5}{3}} = -$ 定 の関係式より,

$$\left(P_0 + \frac{Mg}{S}\right)(Sl)^{\frac{5}{3}} = \left(P_0 + \frac{3Mg}{S}\right)(Sx_{1d})^{\frac{5}{3}}$$

となり,

$$x_{1d} = \frac{\left(1 + \frac{Mg}{P_0S}\right)^{\frac{3}{5}}}{\left(1 + \frac{3Mg}{P_0S}\right)^{\frac{3}{5}}} l = \left(1 + \frac{Mg}{P_0S}\right)^{\frac{3}{5}} \left(1 + \frac{3Mg}{P_0S}\right)^{-\frac{3}{5}} l$$

$$\stackrel{:}{=} \left(1 + \frac{3}{5} \frac{Mg}{P_0S}\right) \left(1 - \frac{3}{5} \frac{3Mg}{P_0S}\right) l \stackrel{:}{=} \left(1 + \frac{3}{5} \frac{Mg}{P_0S} - \frac{3}{5} \frac{3Mg}{P_0S}\right) l$$

$$= \left(1 - \frac{6Mg}{5P_0S}\right) l \cdots \stackrel{?}{\Rightarrow}$$

(3) (2) より,上部の気体の高さは  $\left(1+\frac{6Mg}{5P_0S}\right)l$  であるから,状態 1 における上部の気体の圧力は,

$$P_{1\mathrm{u}}=P_0+rac{2Mg}{S}$$
, 体積は  $\left(1+rac{6Mg}{5P_0S}
ight)Sl$  となる. したがって,

$$\begin{split} \frac{\Delta U}{P_0 S l} &= \left\{ \frac{3}{2} \left( P_0 + \frac{2Mg}{S} \right) \left( 1 + \frac{6Mg}{5P_0 S} \right) S l - \frac{3}{2} P_0 S l \right\} \frac{1}{P_0 S l} \\ &= \frac{3}{2} \left( 1 + \frac{2Mg}{P_0 S} \right) \left( 1 + \frac{6Mg}{5P_0 S} \right) - \frac{3}{2} \\ &\doteq \frac{3}{2} \left( 1 + \frac{2Mg}{P_0 S} + \frac{6Mg}{5P_0 S} \right) - \frac{3}{2} \\ &= \frac{24Mg}{5P_0 S} \cdots \mathcal{B} \end{split}$$

(4) 状態 1 の下部の気体の温度を  $T_{1d}$  とすると、下部の気体についてのボイル・シャルルの法則より、

$$\frac{\left(P_0 + \frac{Mg}{S}\right)Sl}{T_0} = \frac{\left(P_0 + \frac{3Mg}{S}\right)Sx_{1d}}{T_{1d}}$$

したがって,

$$T_{1d} = \frac{P_0 + \frac{3Mg}{S}}{P_0 + \frac{Mg}{S}} \frac{x_{1d}}{l} T_0$$

$$= \frac{1 + \frac{3Mg}{P_0 S}}{1 + \frac{Mg}{P_0 S}} \left(1 - \frac{6Mg}{5P_0 S}\right) T_0$$

$$= \left(1 + \frac{3Mg}{P_0 S}\right) \left(1 + \frac{Mg}{P_0 S}\right)^{-1} \left(1 - \frac{6Mg}{5P_0 S}\right) T_0$$

$$\stackrel{:}{=} \left(1 + \frac{3Mg}{P_0 S}\right) \left(1 - \frac{Mg}{P_0 S}\right) \left(1 - \frac{6Mg}{5P_0 S}\right) T_0$$

$$\stackrel{:}{=} \left(1 + \frac{3Mg}{P_0 S} - \frac{Mg}{P_0 S} - \frac{6Mg}{5P_0 S}\right) T_0$$

$$= \left(1 + \frac{4Mg}{5P_0 S}\right) T_0 \cdots \mathcal{F}$$

(5) 状態1から状態2への変化は定圧変化であるから,

$$\frac{Q}{P_0Sl} = \frac{5}{2} \left( P_0 + \frac{3Mg}{S} \right) S(l - x_{1d}) \frac{1}{P_0Sl}$$

$$= \frac{5}{2} \left( 1 + \frac{3Mg}{P_0S} \right) \frac{6Mg}{5P_0S}$$

$$\stackrel{\cdot}{=} \frac{5}{2} \frac{6Mg}{5P_0S}$$

$$= \frac{3Mg}{P_0S} \cdots \checkmark$$

4 | 解答

(1) ア

(2) エ

(3) イ

(4) ア

(5) カ

解説

(1) 三平方の定理より 
$$\overline{\mathrm{S}_1\mathrm{P}} = \sqrt{L^2 + \left(x_0 + \frac{d}{2}\right)^2} = L\sqrt{1 + \left(\frac{x_0 + \frac{d}{2}}{L}\right)^2} \cdots$$
ア

(2)

$$\overline{S_1P} - \overline{S_2P} = L \sqrt{1 + \left(\frac{x_0 + \frac{d}{2}}{L}\right)^2} - L \sqrt{1 + \left(\frac{x_0 - \frac{d}{2}}{L}\right)^2}$$

$$\stackrel{:}{=} L \left\{ 1 + \frac{1}{2} \left(\frac{x_0 + \frac{d}{2}}{L}\right)^2 - 1 - \frac{1}{2} \left(\frac{x_0 - \frac{d}{2}}{L}\right)^2 \right\}$$

$$= \frac{dx_0}{L}$$

強めあいの条件は整数 m を用いて  $\frac{dx_0}{L}=m\lambda$  となるので,  $\Delta x=\mathbf{L}\lambda/\mathbf{d}\cdots$  エ

- (3) 点 O での光の振幅が 1/2 となるので、光のエネルギーは 1/4 となる.よって明るさは 1/4 倍  $\cdots$  **イ**
- (4) 0 次の明線ができる位置を x とする.光路差は  $\frac{dx}{L}+(n_{\rm f}-1)D$  となり,これが 0 に等しいことから,  $x=-\frac{L(n_{\rm f}-1)D}{d}$  となる.よって x が負の方向へ  $(n_{\rm f}-1)LD/d\cdots$  ア
- (5) 題意の明線は (-1) 次である.この明線が白色であることから,任意の波長  $\lambda$  の光が同じ位置 x' で強めあう. x' における強めあいの条件は,任意の  $\lambda$  について

$$\frac{dx'}{L} + (b\lambda + c - 1)D = -\lambda$$

となる. x' が  $\lambda$  によらないことから、両辺の  $\lambda$  の係数 bD、-1 は一致する. よって  $b=-1/D\cdots$  カ

### 講評

|1| [力学:質量の等しい 2 物体の放物運動](やや難)

大問 1 は (3) までは解答しておきたい。質量の等しい 2 物体の弾性衝突で速度が交換することを用い,x-t グ ラフを利用すると考え易い. (4) は問題文に「g, h を用いて」とあるが、g を使わず答えられる.

- | 2 | [電磁気:電場・磁場中の荷電粒子の運動] (やや難)
  - (3)までは誘導に上手く乗って解答することも出来るが、類題を解いたことがあっても(4)、(5)は難しい.
- |3|[熱:気体の状態変化](やや難) 物理的内容は難しくはないが, 近似計算に慣れていないと完答するのは厳しいだろう.
- |4| [波動:2 重スリットによる光の干渉](標準) 2重スリットによる干渉の典型問題なので、(4)までは解答しておきたい.

### 総評

2021年度2月3日よりやや難化.前日2月2日の問題と比較するとかなり難しい.全体の得点率は,50%が目標.













